DIALOG(R)File 351:Derwent WPI

(c) 2003 Thomson Derwent. All rts. reserv.

014010452 \*\*Image available\*\*
WPI Acc No: 2001-494666/ 200154

XRPX Acc No: N01-366553

Image processing method involves computing featured value of image data based on source profile and output profile, to perform color matching process

Patent Assignee: CANON KK (CANO ); UEKUSA A (UEKU-I); YAMAZOE M (YAMA-I)

Inventor: UEKUSA A; YAMAZOE M

Number of Countries: 002 Number of Patents: 002

Patent Family:

Patent No Kind Date Applicat No Kind Date Week
JP 2001186365 A 20010706 JP 99369474 A 19991227 200154 B
US 20010013953 A1 20010816 US 2000742122 A 20001222 200154

con

Priority Applications (No Type Date): JP 99369474 A 19991227 Patent Details:

Patent No Kind Lan Pg Main IPC Filing Notes

JP 2001186365 A 15 H04N-001/60 US 20010013953 A1 H04N-001/40

Abstract (Basic): JP 2001186365 A

NOVELTY - The featured value of the image data is computed, based on the source profile and output profile. Image amendment process is performed based on the featured value, to perform the color matching process.

DETAILED DESCRIPTION - INDEPENDENT CLAIMS are also included for the following:

- (a) Image processing device;
- (b) Recording medium to store image processing program

USE - For performing color matching process.

ADVANTAGE - Color matching process is performed effectively to produce the image of high quality.

DESCRIPTION OF DRAWING(S) - The figure shows the flow diagram explaining image processing method. (Drawing includes non-English language text).

pp; 15 DwgNo 3/14

Title Terms: IMAGE; PROCESS; METHOD; COMPUTATION; VALUE; IMAGE; DATA; BASED; SOURCE; PROFILE; OUTPUT; PROFILE; PERFORMANCE; MATCH; PROCESS

Derwent Class: T01; W02

International Patent Class (Main): H04N-001/40; H04N-001/60

International Patent Class (Additional): G06T-001/00; H04N-001/46

File Segment: EPI

Manual Codes (EPI/S-X): T01-J10B; W02-J03A2

					ı	
			·			
	·					
		·				
·						

## (19)日本国特許庁 (JP)

(51) Int.Cl.7

# (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2001-186365 (P2001-186365A)

テーマコート\*(参考)

(43)公開日 平成13年7月6日(2001.7.6)

東京都大田区下丸子3丁目30番2号キヤノ

弁理士 西山 恵三 (外1名)

ン株式会社内

(74)代理人 100090538

						/ - ( > - 4 /
H04N	1/60		H04N	1/40	I	5B057
G06T	1/00		G06F 1	5/66	310	5 C 0 7 7
H 0 4 N	1/40		H04N	1/40	F	F 5C079
	1/46			1/46	2	Z
			審査請求	未請求	請求項の数8	OL (全 15 頁)
(21)出願番号	<b>,</b>	特顏平11-369474	(71)出顧人	0000010	07 少株式会社	
(22)出顧日		平成11年12月27日(1999.12.27)			大田区下丸子3丁	<sup>-</sup> 目30番2号
			(72)発明者	植草	月彦	
				東京都力	大田区下丸子3丁	「目30番2号キヤノ
			,	ン株式会	社内	
			(72)発明者	山添	≱	

FΙ

最終頁に続く

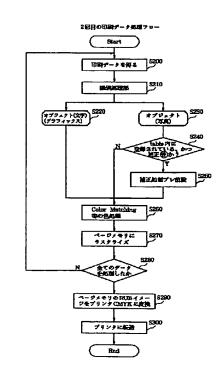
## (54) 【発明の名称】 画像処理方法、装置および記録媒体

識別記号

## (57)【要約】

【課題】 カーマッチング処理の結果を考慮して適切な 画像補正処理を行うことができるようにすることを目的 とする。

【解決手段】 ソースプロファイルおよび出力プロファイルを用いてカラーマッチング処理を行う画像処理方法であって、入力画像データに対して前記ソースプロフィルに応じた補正を行い、入力画像の特徴量を算出し、前記特徴量に応じた処理条件に基づき前記入力画像データに対して画像補正処理を行い、前記補正された入力画像データに対して、前記カラーマッチング処理を行うことを特徴とする。



#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 ソースプロファイルおよび出力プロファイルを用いてカラーマッチング処理を行う画像処理方法であって、

入力画像データに対して前記ソースプロフィルに応じた 補正を行い、入力画像の特徴量を算出し、

前記特徴量に応じた処理条件に基づき前記入力画像データに対して画像補正処理を行い、

前記補正された入力画像データに対して、前記カラーマッチング処理を行うことを特徴とする画像処理方法。

【請求項2】 前記ソースプロファイルに応じた補正は、前記ソースプロファイルに記載されているガンマ値に応じた補正であることを特徴とする請求項1記載の画像処理方法。

【請求項3】 前記ソースプロファイルに応じた補正は、前記ソースプロファイルに記載されているホワイトボイントに応じた補正であることを特徴とする請求項1 記載の画像処理方法。

【請求項4】 前記入力画像を示す描画命令に基づき、 該入力画像の種類を判定し.

前記入力画像が写真画像であると判定された場合は、前 記画像補正処理を行うことを特徴とする請求項1記載の 画像処理方法。

【請求項5】 前記特徴量の算出は、前記補正された入 力画像データに基づき、ヒストグラムを作成し、ハイラ イトおよびシャドーポイントを算出することを特徴とす る請求項1記載の画像処理方法。

【請求項6】 前記カラーマッチング処理は、入力画像の種類に応じた処理を行うことを特徴とする請求項1記載の画像処理方法。

【請求項7】 ソースプロファイルおよび出力プロファイルを用いてカラーマッチング処理を行う画像処理装置であって、

入力画像データに対して前記ソースプロフィルに応じた 補正を行い、入力画像の特徴量を算出する算出手段と、 前記特徴量に応じた処理条件に基づき前記入力画像デー タに対して画像補正処理を行う画像補正処理手段と、

前記補正された入力画像データに対して、前記カラーマッチング処理を行うカラーマッチング処理手段とを有することを特徴とする画像処理方法。

【請求項8】 コンピュータが読取可能にプログラムが 記録されている記録媒体であって、

ソースプロファイルおよび出力プロファイルを用いてカラーマッチング処理を行う画像処理方法であって、

入力画像データに対して前記ソースプロフィルに応じた 補正を行い、入力画像の特徴量を算出し、

前記特徴量に応じた処理条件に基づき前記入力画像データに対して画像補正処理を行い、

前記補正された入力画像データに対して、前記カラーマッチング処理を行う画像処理方法を実現するためのプロ

グラムが記録されていることを特徴とする記録媒体。 【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は画像処理を行う画像処理方法、装置および記録媒体に関するものである。 【0002】

【従来の技術】画像データに基づく出力画像をプリンタやディスプレイにて良好に出力する場合、出力画像を構成する複数のオブジェクトの各々に対し、オブジェクトの種類に応じた色補正処理、色変換処理、二値化処理等の色処理を行うことが必要となる。一般にコンピュータアプリケーションによって作成された画像の印刷やディスプレイへの表示はアプリケーションからの描画命令群をデバイスドライバあるいはデバイスが画像化し、ページ全体の画像データを作成して印刷、表示を行なう。

【0003】ドキュメントを構成する描画命令群は、デバイスドライバに対してたとえば写真画像部分はイメージ描画命令、テキスト部分はテキスト描画命令、グラフィックス部分はグラフィックス描画命令が発行され、デバイスドライバは命令の種類ごとにそのオブジェクトに適した色処理を行ない、出力デバイスの出力可能な画像に変換する。

【0004】この時、グラフィックス部分には「鮮やかさ優先の色処理」、テキスト部分は「測色的一致」、写真部分は「色み優先の色処理」のようにカラーマッチング処理を切り替え、ページ全体の全てのオブジェクトで良好な出力を得る事ができる。

【0005】近年、システムやアプリケーションによっては、それらオブジェクトに対して「ソースプロファイル」の指定が行なわれ、デバイスドライバはその指定内容を使用して、より高品位な出力を得ることが可能になっている。これは例えばスキャナ入力画像がドキュメントに貼られた場合、その画像のイメージ描画命令にスキャナのデバイス特性を記述したカラープロファイルを指定したり、あるいはディスプレイ上でカラーキャリブレーション等を行なった場合、編集者の見た目の色を再現するために使用したモニタの特性を記述したカラープロファイルを指定することができる。これらのカラープロファイルは例えばICCプロファイルであり、これを利用できるシステムとしてMicrosoft社WindowsのICM, Apple社のColorSyncなどが知られている。

[0006]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、このようなきめ細かなカラーマッチング処理システムであったとしても、写真画像においては、オリジナルの画像イメージ自体が劣悪であった場合には、当然美しい高品位の出力を得る事ができない。例えば近年普及したデジタルカメラで撮影した画像なども露出が不適当であったとすれば、従来のシステムにおいては、その不適当な露出の

画像を不適当なまま忠実に印刷しており、必ずしも良好 な出力とは言えないという不満があった。これを改善す るために、使用者は画像レタッチソフトなどで、原稿画 像の露出を補正する非線形色バランス処理等の画像補正 処理を原稿画像全体に対して行っていた。

【0007】しかしながら、高い知識と経験を持っていない使用者が適切な補正処理を設定するには試行錯誤を繰り返すことになり非常に時間がかかった。

【0008】また、すでに存在するドキュメントデータで、補正処理を行なっていない写真が貼り込まれたDT Pドキュメントのようなものに対して、原稿画像の写真部分に対してのみに画像補正を行う場合は、原稿画像から画像部分を指定して切り取り画像レタッチソフトで画像補正処理を行い、そしてまた原稿画像に貼り付けるという煩雑な作業を行う必要があった。

【0009】本発明は、この問題点に鑑みてなされたものであり、適切な画像補正処理を行うことができるようにすることを目的とする。

【0010】特に、カーマッチング処理の結果を考慮して適切な画像補正処理を行うことができるようにすることを目的とする。

#### [0011]

【課題を解決するための手段】本発明は上述の目的を達成するために、ソースプロファイルおよび出力プロファイルを用いてカラーマッチング処理を行う画像処理方法であって、入力画像データに対して前記ソースプロフィルに応じた補正を行い、入力画像の特徴量を算出し、前記特徴量に応じた処理条件に基づき前記入力画像データに対して画像補正処理を行い、前記補正された入力画像データに対して、前記カラーマッチング処理を行うことを特徴とする。

#### [0012]

【発明の実施の形態】(第1の実施形態)以下、図面を 参照して本発明に係る実施の形態の一例を詳細に説明す る。本実施形態におけるシステムの概略の1例を図1に 示す。

【0013】ホストコンピュータ100には、例えばインクジェットプリンタなどのプリンタ105とモニタ106が接続されている。ホストコンピュータ100は、ワープロ、表計算、インターネットブラウザ等のアプリケーションソフトウエア101と、該アプリケーションによってOS102に発行される出力画像を示す各種描画命令群(イメージ描画命令、テキスト描画命令、グラフィックス描画命令)を処理して印刷データを作成するプリンタドライバ103、アプリケーションが発行する各種描画命令群を処理してモニタ106に表示を行なうモニタドライバ104、およびドライバがアプリケーションの要求に応じてカラーマッチング処理を行うカラーマッチングモジュール111をソフトウエアとして持つ。

【0014】ホストコンピュータ100は、これらソフトウエアが動作可能な各種ハードウエアとして中央演算処理装置CPU108、ハードディスクドライバHD107、ランダムアクセスメモリRAM109、リードオンリーメモリROM110等を備える。

【0015】図1で示される実施形態として、例えば一般的に普及しているIBM社ATコンパチのパーソナルコンピュータにMicrosoft社WindowsをOSとして使用し、任意の印刷可能なアプリケーションをインストールし、モニタとプリンタを接続した形態が1実施形態として考えられる。

【0016】ホストコンピュータ100では、モニタに 表示された表示画像にもとづき、アプリケーション10 1で、文字などのテキストに分類されるテキストデー タ、図形などのグラフィックスに分類されるグラフィッ クスデータ、自然画などに分類されるイメージ画像デー タなどを用いて出力画像データを作成する。そして、出 力画像データを印刷出力するときには、アプリケーショ ン101からOS102に印刷出力要求を行ない、グラ フィックスデータ部分はグラフィックス描画命令、イメ ージ画像データ部分はイメージ描画命令で構成される出 力画像を示す描画命令群をOS102に発行する。OS 102はアプリケーションの出力要求を受け、出力プリ ンタに対応するプリンタドライバ103に描画命令群を 発行する。プリンタドライバ103は05102から入 力した印刷要求と描画命令群を処理しプリンタ105で 印刷可能な印刷データを作成してプリンタ105に転送 する。プリンタ105がラスタープリンタである場合 は、プリンタドライバ103では、OSからの描画命令 を順次RGB24ビットページメモリにラスタライズ し、全ての描画命令をラスタライズした後にRGB24 ビットページメモリの内容をプリンタ105が印刷可能 なデータ形式、例えばCMYKデータに変換を行ないプ リンタに転送する。

【0017】次に、プリンタドライバ103で行われる 印刷処理について説明する。

【0018】プリンタドライバ103で行われる印刷処理には、大別すると以下の5つの処理がある。

#### 【0019】(1)識別処理

OS102から入力したオブジェクト画像の描画命令の 種類を判別することにより、該描画命令で示されるオブ ジェクトが写真画像部分、テキスト部分、グラフィック ス部分のいずれであるかを識別する。

## 【0020】(2)画像補正処理

画像補正処理は撮影条件などの影響によって崩れている 色バランスを補正する。

【0021】写真画像に対して輝度のヒストグラムを作成し、非線形色バランス補正条件を求める。そして、該写真画像に対して非線形色バランス補正を行うことにより写真画像の色バランス、コントラスト、彩度を良好に

補正する。

【0022】以下、図11~13を用いて画像補正処理 方法を説明する。

【0023】本実施形態の画像補正処理では色バランス 補正とコントラスト補正および彩度補正処理を行う。

【0024】(色バランス補正)画像の中からハイライトポイントとシャドーポイントを決定する。その際は、例えば、入力信号の各色信号R,G,Bの重み付け加算した明度信号について累積度数ヒストグラムを作成し、その累積度数ヒストグラムにおいて、予め設定した所定の累積度数に対応する明度信号の上限値をハイライトポイント、下限値をシャドーポイントとして決定する。

【0025】この時、入力画像に対して後で行なわれるカラーマッチング処理に使用されるソースプロファイルが得られる場合、ヒストグラムの作成およびハイライトボイントの決定に使用する。

【0026】明度信号の累積度数ヒストグラムの作成にあたっては、まず入力画像の各色信号R, G, Bに対してソースプロファイルのソースカラースペース情報から得たガンマ値による補正を行なった上で重み付け加算を行ない、またソースカラースペース情報から得たホワイトポイント値をハイライトポイントとして使用する事で、ソースプロファイルを元に行なうカラーマッチング処理の効果を予定に入れた、より効果的な画像補正処理にする事ができる。

【0027】次に画像のハイライトポイント及びシャドーポイントの明度を有する画素の色差信号 (C1, C2)

C1 = R - Y

C2 = B - Y

を格納する。そして、その平均値をそれぞれハイライトポイントの色差量(C1(HL), C2(HL))、シャドーポイントの色差量(C1(SD), C2(SD))とする。

【0028】このハイライトポイントの色差量及びシャドーポイントの色差量によって図12(b)に示すように、入力された画像の色立体軸I(、即ち、無彩色軸)を推測することができる。色バランスがずれていない理想的な画像の色立体は図12(a)に示すように色立体軸Iが明度軸Yに合っている。

【0029】よって、本実施形態の色バランス補正では、入力されたオブジェクト画像の色立体軸 I (ハイライト及びシャドーポイントで定義される)を明度軸 Y に変換する回転行列及び平行移動量を求め、該回転行列及び平行移動量を用いて入力されたオブジェクト画像を補正することにより入力された画像の色バランスを補正する。なお、回転行列は回転軸とその角度が決まれば簡単に求めることができる。

【0030】図12のように入力画像の各画素の (C 1, C2, Y)を3次元色空間忠で変換し図12(c) のような (C1', C2', Y') にする。このように して、該画像の色バランスを 3次元の色空間上で補正す る。

【0031】(コントラスト及び彩度の調整)次にコントラスト及び彩度の調整について説明する。つまり該画像の露出オーバー・アンダーを簡易的に判定し、それに応じて輝度信号にガンマをかける方法を説明する。

【0032】コントラストの調整は、該画像の露出状態に応じたガンマ補正によりシャドーポイントの輝度を"0"あるいはそれに近い値(例えば"10")、ハイライトポイントの輝度を"255"あるいはそれに近い値(例えば"245")に調整する。

【0033】さらに、該画像の露出のオーバー・アンダーを簡易的に判定しそれに応じたガンマをかける。一例を以下に示す。

【0034】まず、画像の色立体軸と輝度軸の最小距離となる点、つまり図12(b)におけるT, T'を求める。これは幾何学的な関係から簡単に求めることができる。そして、T'がTとなるようにコントラストを調整する。つまり図13に示すように(T, T')を変曲点としY'がT'より小さい場合は直線aでY"に補正し、T'より大きい場合は直線bによってY"に補正する。なお、該画像の軸が輝度軸と並行になる場合などは、T自体がナンセンスとなるので、このような特殊なケースは12で補正すればよい。

【0035】このT, T'による補正の効果は、とくに露出のオーバーあるいはアンダーの画像に作用すると考えられる。露出がオーバーになるのは空などの明るいところに全体が引っ張られるわけだが、この際デジタルカメラを代表する入力機器では、高輝度色抑圧が行われ、高輝度部の彩度がおとされる。

【0036】すなわち、該画像の色立体軸を図14 (a)に示すように、彩度と輝度を軸とする2次元平面で考えると高輝度の部分で、もっとも無彩色に近いところがあらわれる。逆に、アンダーの画像に対しては低輝度色抑圧がかかるため図12(b)のようになる。従って、このT, T'の値によって簡易的に該画像がオーバーなのか、アンダーなのか判定できる。

【0037】また、実際の画像で色立体の輝度軸を輝度 一彩度平面で考えると露出オーバーの画像に関しては例 えば、図14(c)のようになる。逆にアンダーの画像 に関しては例えば、図14(d)のようになる。

【0038】そもそも本来あるべき(理想的な状態の)色立体からなんらかの撮影状況や入力時(A/D変換時)の影響で、実際の色立体がずれるのだと考えれば、T,T'の位置がもっともズレの小さい場所と考えられる。従って、本実施形態はこれを戻してやることで簡易的に適切なグレー、つまり全体の明るさ補正を行うものである。

【0039】彩度調整は、非常に簡単に行うことがで

き、例えば、彩度を20%あげる場合は

 $C1" = 1.2 \times C1'$ 

 $C2" = 1. 2 \times C2'$ 

という処理を行うことにより彩度補正を行うことができる。これは、

(彩度) = C1<sup>2</sup>+C2<sup>2</sup>

で定義されることによる。

【0040】なお、彩度調整の度合いは、プリンタドライバのユーザーインターフェース上で設定されたユーザの指示に基づき決定されるようにしても構わない。

【 0 0 4 1 】以上説明したように、本願実施形態の画像 補正処理は輝度色差空間上で行う。

【0042】したがって、画像補正処理で用いる補正パラメータは、入力したRGB信号を輝度色差信号に変換するパラメータ1と、輝度色差空間上で色パランス補正、コントラスト補正、彩度補正を行うパラメータ2と、輝度色差信号をRGB信号に変換するパラメータ3に基づき作成される3次元しUTである。パラメータ2は、色パランス補正で説明した回転行列、コントラスト補正で説明した図13に示すような輝度成分を変換するテーブル、そして彩度補正で説明した色バランス補正された色差信号を補正する係数で構成される。そして、回転行列および輝度成分を変換するテーブルは、オブジェクト画像の輝度成分のヒストグラムに基づき求められる。

【0043】(3)カラーマッチング処理

描画命令に含まれる入力色情報に応じたソースプロファイルと、プリンタに対応するプリンタプロファイルを用いてカラーマッチングモジュール111により行われ、 入力色情報をプリンタに依存したプリンタ色情報に変換する。

【0044】入力プロファイルは、描画命令の関数のヘッダ部分にプロファイルが付加されている場合は、付加されているプロファイルを用いる。プロファイルが付加されていない場合は、ホストコンピュータ100において設定されているシステムモニタに対応するプロファイルを用いたり、またはプリンタドライバによって設定に応じたプロファイルを用いる。

【0045】プリンタの色再現範囲はモニタの色再現範囲に比べて狭い。したがって入力色情報で示される色をプリンタで忠実に再現できない場合がある。そこで、カラーマッチング処理では入力色情報が示す画像の種類に応じたカラーマッチング処理方法を用いて入力色情報をプリンタの色再現範囲内の色を示すプリンタ色情報に変換する。

【0046】カラーマッチング処理方法としては、「色み優先(perceptual)」、「鮮やかさ優先(Saturation)」、「測色的一致(Colorimetric)」という3つの方法をサポートしている。

【0047】「色み優先」は、写真部分に適したカラーマッチング処理方法であり、画像の色あい及び色の階調性を重視し、プリンタの色再現範囲外の色の階調を保存するように画像全体をプリンタの色再現範囲内にマッピングする。

【0048】「鮮やかさ優先」はグラフィック部分に適したカラーマッチング処理方法であり、画像が有する鮮やかな色の再現を重視し、プリンタの色再現範囲外の色の彩度成分をできるだけ保存するようにプリンタの色再現範囲内にマッピングする。

【0049】「測色的一致」はユーザがアプリケーション上で特定色を指定することにより生成される文字やロゴ等のテキスト画像に適したカラーマッチング処理である。このカラーマッチング処理方法では特定色を忠実に再現すべく色差( $\Delta E$ )を最小にするようにマッピングする。

【0050】(4) ラスタライズ処理

画像補正処理およびカラーマッチング処理が行われた色情報に基づき描画命令からプリンタの解像度に応じたRGBラスターデータを生成し、RGB24ビットページメモリに順次ラスタライズする。

【0051】(5)プリンタ用色処理

R.G.B.ラスターデータに対して輝度/濃度変換処理、マスキング処理、ガンマ処理、N値化処理を行い、プリンタで使用する記録剤CMYKに応じたCMYKデータに変換する。

【0052】以下、図面を用いて本願実施形態にかかる プリンタドライバの処理の流れについて図2及び図3を 用いて説明する。

【0053】プリンタドライバは印刷ページイメージを構成する印刷データ(描画命令群)をアプリケーション、あるいはOSに2回要求する。1回目、2回目の要求に対して、アプリケーションはページを出力するのに必要な全ての描画命令群セットを発行する。

【0054】図2は1回目の印刷データ処理フローを示し、図3は2回目の処理フローを示す。

【0055】1回目の印刷データ処理フローにおいて印刷データの解析を行ない画像補正処理に必要な情報を収集し、画像補正処理実行の準備を行なう。2回目の印刷データ処理フローにおいて、先に準備した画像補正処理実行の準備結果を用いて、イメージ描画命令のうち画像補正処理が必要と判定された部分にのみ画像補正処理を行なうとともに、カラーマッチング補正処理を行い、描画命令をページメモリにラスタライズし、印刷画像を作成してプリンタに転送する。

【0056】図2が示す1回目の印刷データ処理フローについて説明する。

【0057】S10にてアプリケーションあるいはOSから1つづつ描画命令を受け取り、S20にて描画命令の内容の解析を行ない、該描画命令で示されるオブジェ

クト画像の種類の識別を行う。描画命令がテキストやグラフィックスなどイメージ描画命令と異なる場合には、該オブジェクト画像の種類が写真でないと判断しS30に進み、1回目の処理フローにおいては何も行なわず(S40)、S100に進む。

【0058】S20にて印刷データがイメージ描画命令であった場合はS50に進む。本実施形態で使用する画像補正処理は撮影条件などの影響によって崩れている色バランスを補正する処理であるため、対象となるのは写真画像である。一般的に写真画像は24ビットRGBのオブジェクト画像である事が多く、それより小さなビット深さ(例えば、8ビットパレット)のイメージ画像は原画が写真でない場合が多く、補正処理の対象として適切でない。このためS60にてイメージ描画命令の関数のヘッダを参照し、イメージのビット深さが24ビット以上である場合のみS70に進み、それ以外は処理対象外と判定してS100に進む。

【0059】次にS70においてイメージ描画命令の関数のヘッダを参照し、Intentの指定を受けていた場合はその値を参照し、自然画写真に適正とされる「色み優先」のIntentが指定されていた場合に処理対象としてS80に進む。しかしながら、画像のビット深さが24ビットであっても例えば「測色的一致」が指定されている場合は画像内容は会社のロゴであったり、また「彩度優先」が指定されている場合は、インターネットのホームページにある」peg画像のバナーイメージであったりして、自然画写真ではない場合があるため処理対象外としてS100に進む。

【0060】次にS80にてイメージ描画命令によって渡されたオブジェクト画像の内容のサンプリングを行なう。本実施形態で使用する補正ロジックではオブジェクト画像の輝度ヒストグラムの概要が得られれば十分であるため、ある程度以上の大きさを持つオブジェクト画像である場合、その全ての画素をサンプリングする必要はなく、ある程度間引きしながらのサンプリングを行なっても結果の品位は変わらない。従って、S80にてオブジェクト画像の大きさから判定して、サンプリングの間引き率を求め、間引きサンプリングを行なう事で処理速度を速くする。

【0061】例えばオブジェクト画像のサイズが100 x100ピクセルであれば全ての画素をサンプリングして輝度ヒストグラムを作成するが、200x200ピクセルであるならば、1ラインおきに処理し、さらに各処理ラインにおいても1画素おきにサンプリングする。

【0062】例えば、オブジェクト画像の幅をW、高さをHとし、縦横の間引き率をSkipX, SkipYとした場合、

SkipX = (W / 100) + 1 SkipY = (H / 100) + 1のような方法で間引き率を得る事ができる。 【0063】間引き率の求め方はこれに特定するものでは無く、使用する補正ロジックに適した値を適用すれば良い。

【0064】輝度ヒストグラムの作成においてイメージ 描画命令の関数のヘッダを参照しソースプロファイルの 指定を受けていた場合(ICCプロファイルが付加され ていた場合)は、画像に対してICCプロファイルに格 納されているガンマ値を施してサンプリングを行ない輝 度ヒストグラムを作成する。

【0065】ソースプロファイルの指定がある描画命令 のオブジェクト画像は後述する図3S260におけるカ ラーマッチング処理において、前述したように描画命令 に含まれる入力色情報に応じたソースプロファイルと、 プリンタに対応するプリンタプロファイルを用いたカラ ーマッチングが行なわれる。すなわち例えば、暗い画像 データで露出アンダーに思える物であっても、その画像 を作成した入力デバイスが元来そのような性質の物であ る場合、このデバイス特性をソースプロファイルとして 画像に付加してあるのであれば、カラーマッチングにお いてデバイスの特性分はソースプロファイルによって補 正される。あるいは非常に明るいモニタで適正に表示で きるようにキャリブレートされた画像である場合もあ り、このような場合も同様にその暗いモニタの特性を示 すカラースペースが指定されていれば、カラーマッチン グでモニタ特性分はもとに戻される。このような場合、 本実施形態で使用する補正ロジックにおいては、カラー マッチングによって起こる補正を考慮せず補正を行なっ た場合、本補正ロジックが「適正に明るく」補正した後 でさらにカラーマッチングによって「明るく」すること になり、いわば補正の二重処理によって結局適正値にな らないようなケースがある。

【0066】デバイスが本来持つ特性による補正量はソースプロファイルをもとにカラーマッチング処理部分で行ない、本実施例の補正ロジックはデバイス特性量以外の部分、たとえばデジタルカメラの撮影条件等に起因する部分の補正だけを行なうべきである。

【0067】したがってサンプリングにあたって画像データに対してソースプロファイルが持つガンマ値を反映してヒストグラムの作成および処理パラメータの決定を行なうことで、後にカラーマッチングで補正される補正量を割り引いた補正処理を行なう事ができる。こうして補正されるのは例えばデジタルカメラの撮影条件に起因して崩れた色バランス、コントラスト、彩度である。この補正画像に対してデバイス特性分を補正するカラーマッチング処理がさらに施される事で最終的に適正な画像データとなる。

【0068】次にS90にて、RAMに図4に示すテーブル〔〕に1つエントリを作成し、S80で作成したサンプリング処理結果と、イメージ描画命令に含まれていた描画命令情報を格納する。

【0069】テーブル〔〕 に格納される描画命令情報 Image Infoの内容の例を図5に示す。

【0070】ImageInfoの内容はイメージ描画命令が指示したオブジェクト画像の描画位置X, Y, 幅 W,高さ H、オブジェクト画像のビット深さ、C MSによって指定されたSource Color Space情報およびCMSによって指定されたカラーマッチング Intent指定値等である。

【0071】該Image Infoに含まれるSource Color Space情報の内容の例を図6に示す。

【0072】Source Color Spaceの内容はオブジェクト画像のRGB24ビット値が想定するガンマ値、ホワイトポイント値、および該RGB24ビット値が依存する特性を示す各種情報が格納されているICCプロファイルである。

【0073】S100にて全ての描画命令に対して上述の処理が終了するまで、S10からS100の処理を繰り返し、全ての印刷データの処理が終了したらS110に進む。

【0074】S110に到った時には、図4に示すテーブルに出力ページに含まれる画像補正処理対象のオブジェクト画像を示すイメージ描画命令の数だけエントリが作成されている。各々のエントリには各オブジェクト画像の描画命令情報ImageInfoとサンプリング情報HistInfoが格納されている。S110ではテーブルの全てのエントリの描画命令情報ImageInfoを相互に比較判定して、アプリケーションによって1つのイメージを分割して複数のイメージ描画命令になっている物のグループ化を行なう。

【0075】アプリケーションで作成されたドキュメントの1例を図8に示す。この例では1つのテキストオブジェクト、2つのグラフィックスオブジェクト、6つのイメージオブジェクトによってページが構成されている。

【0076】このうち、テキストオブジェクトとグラフィックスオブジェクトは、図2-S20においてS30へ分岐されておりテーブルにエントリが作成されていない。また、図8イメージ1は8ビットパレットイメージであるため、図3-S60の判定でNOと判定され、テーブルにエントリが作成されていない。イメージ2、3、4、5、6の計5つのイメージ描画命令は図3-S80に進み、テーブルにエントリが作成されている。【0077】すなわち、図8に示されたページでは、図2-S110に到った時には、テーブルに計5つのエントリが作成されている。

【0078】図8のアプリケーションの使用者はドキュメント作成時に3つのイメージを貼り込んでおり、1つはイメージ1であり、1つはアプリケーションによって内部的にイメージ2とイメージ3に分割された物であ

り、1つはアプリケーションによって内部的にイメージ 4、イメージ5、イメージ6に分割された物である。

【0079】アプリケーションによっては貼り込まれたオブジェクト画像をそのまま内部的にも1つのオブジェクト画像として扱い、出力時も1つのイメージ描画命令を発行する物も多い。しかしメモリの使用効率と処理速度を最適化をしようとする比較的高級なアプリケーションにおいては図8のように大きなイメージを内部的に分割して複数のイメージ描画命令で処理する事がある。例えばAdobe社のPhotoShopなどでこの処理が行われていることが良く知られている。

【0080】本実施形態では、補正処理対象イメージ描画命令に対して独立にヒストグラムを作成しているので、図8のページの場合図2-S110に到った時には、本来1つのイメージに対して、アプリケーションによって内部的に分割されたパーツ毎に異なったヒストグラムが作成されてしまう。

【0081】例えば図8の「風景」の写真部分においては、イメージ4部分は「明るい空」が多く、イメージ6部分は「暗い地面」が多い。それぞれのヒストグラムの結果から導き出される補正パラメータはおのずと異なった物となってしまう。

【0082】したがって、各ヒストグラムから補正パラメータを求め画像補正を行った場合、各パーツに対して異なった補正パラメータを用いて画像補正処理を施すことになる。この結果、出力画像において本来1つのイメージであるはずの領域において、各パーツの境目に色調のずれが生じる場合がある。

【0083】本来1つのイメージに対して、アプリケー

ションが内部的に分割したパーツ毎にバラバラな補正処理を行うことは出力画像の画質の点から不適当である。【0084】この弊害を避けるためにはイメージ4、イメージ5、イメージ6が、元は1つのイメージオブジェクト画像であり、それぞれがその構成要素の一部を成すグループである事を認識し、該グループのヒストグラムを合成することが必要である。そして、該グループの複数のヒストグラムを合成し、グループ全体に対する合成ヒストグラムを得、該合成ヒストグラムからグループ全体に適用する補正パラメータを算出し、グループ全体に

【0085】S110によってテーブルに格納されたエントリのグループ化を行なう方法は様々な方法が考えられる。

対して同じ1つの補正パラメータによる画像補正処理を

行なう必要がある。

【0086】簡単な1例を上げる。テーブルの全てのエントリのImageInfoを相互に参照し、描画位置情報X,Y,W,Hから判定して互いに隣接すると判定されたエントリを同じグループと判定する。

【0087】例えば図9のイメージ4とイメージ5は、 それぞれのXとW値が一致し、かつイメージ4のY+H とイメージ5のYが一致するので、お互いが上下に隣接している事が分かる。同様にイメージ5とイメージ6も上下に隣接することも分かり、結果として、イメージ4、イメージ5、イメージ6は1つのグループとして見た目に1つ画像を構成していると判定できる。

【0088】図9にこの判定結果として、グループIDが確定したテーブルの内容を示す。

【0089】インデックス0、1は図8のイメージ2、3のエントリであり、両者は同じグループ ID=0 が設定されるインデックス2、3、4、は図8のイメージ4、5、6であり、同じグループ ID=1 が設定される。

【0090】この判定により、tableには5つのエントリがあるが、グループは2つに分類される。

【0091】グループ化を行なう他の方法として、画像位置以外にも、ImageInfoのビット深さの一致を条件に追加したり、指定されたSource ColorSpaceの一致をさらに条件に追加する事でより厳密なグループ化が可能である。

【0092】例えば、アプリケーションの使用者によって、サイズの等しい2つのオブジェクト画像をたまたま上下に隣接してドキュメントのレイアウトが行なわれた場合、描画位置情報だけでグループ化を行なうと2つの別のイメージが1つのグループと判定されてヒストグラムの合成が行なわれ、適切な補正パラメータが得られない場合がある。しかしながら、それら2つのオブジェクト画像が異なる入力デバイスから得られた場合には、例えば1つにはA社のデジタルカメラのSource Color Spaceが指定されており、またもう1つにはB社のスキャナのSource Color Spaceが指定されている。したがって、指定されたSource Color Spaceの一致を判定することにより、別の独立したイメージである事を認識できる。

【0093】他のグループ化認識方法としては、例えばプリンタドライバがイメージ分割を行なうアプリケーションの名前の一覧をデータベースとして備え、印刷時に印刷を行なっているアプリケーションの名前を取り出し、イメージ分割を行なわないアプリケーションである場合にはグループ化を行なわない方法もある。

【0094】他のグループ化認識方法としては、例えば、印刷画像をプレビュウ画面としてモニタに表示し、グループ化の結果をユーザの目で確認して、誤認識がある場合にはユーザの手作業で明示的に各イメージのグループIDを指定させるインターフェイスを備える事が考えられる。印刷画像をプレビュウ画面に出す手法に関しては、市場製品であるCanon BJ Printer Driverへの印刷出力をプレビュウしテキスト部分の色をユーザが変更するためのアプリケーションである「ColorAdvisor」の手法が一般的に良

く知られている。

【0095】他のグループ化認識方法として、アプリケーションによっては分割したイメージが隣接ではなく相互にのりしろ部分を持って重なり合っている例があるので、これに対応するために、ImageInfoの描画位置情報から判定して「相互に重なっている部分がある場合には同じグループに属する」とする方法もある。

【0096】グループ化の方法は使用するアプリケーションに応じて任意に切り換えてもよく、分割されたイメージの各パーツのエントリに同じグループIDを割りつけられる方法であれば、どのような手法であっても構わない。

【0097】S110において、例えば図9のグループIDのようにグループ化処理が完了したら、次にS110において、同じグループIDを持つサンプリング情報HistInfoの合成処理を行う。サンプリング情報の合成処理では、同一の輝度に対する頻度情報を単に加算する。例えば、グループID=0を有するインデックス0と1のエントリがそれぞれ図10のHistgram1とHistgram2をHistInfo内の「輝度ヒストグラム」に持っていた場合、2つのヒストグラムを合成して図10ののHistgram0(HistInfo0)を得る。

【0098】この結果、テーブルのインデックス0と1は合成されて同じ内容のサンプリング情報Histlnfo0を持つようになる(図9)。

【0099】同様にインデックス2、3、4の3つのヒストグラムも合成され、3者とも合成された同じ内容のサンプリング情報HistInfo1を持つようになる(図9)。

【0100】次にS130において、グループ化された イメージの輝度ヒストグラムから、上述した画像補正処 理で用いる補正パラメータを算出し、算出結果をテーブ ルのエントリのHistInfoに格納する。

【0101】以上で、図3に示す第1回目の印刷データ処理フローを終了し、プリンタドライバはOSあるいはアプリケーションに第2回目の印刷データ送信を依頼する。

【0102】第2回目の印刷データ処理フローを図3に示す。

【0103】第1回目の印刷データ処理フロー同様にS200にてアプリケーションあるいはOSから1つづつ印刷データ(描画命令)を受け取り、S210にて描画命令の内容の解析を行ない、描画命令がテキストやグラフィックスなどイメージ描画命令でない場合には、S220、S260へと進みオブジェクトの種別に応じたカラーマッチング処理を行ない、S270にてページメモリにラスタライズする。

【0104】S210にてイメージ描画命令の場合は、 S230へ進む。 【0105】S240において、該イメージ描画命令がテーブルにエントリされたオブジェクトであるか否かを、その描画位置、オブジェクト画像のビット深さ、ColorSpace情報、Intent値をテーブルのエントリのImageInfoに格納した情報と比較し、全てが一致する物を検索する。エントリに登録されていない場合は、S260に進みカラーマッチング処理を行ない、S270にてページメモリにラスタライズする。

【0106】S240においてテーブルに一致エントリが存在した場合、S250に進む。S250において I mage Infoがすべて一致するテーブルのエントリが持つHistInfoに格納された補正処理パラメータを使用し、イメージ描画命令によって描画要求されたオブジェクト画像に対して画像補正処理を行う。

【0107】S250において、補正処理の施されたオブジェクト画像に対してS260において写真に対応するカラーマッチング処理である「色味優先」のカラーマッチング処理を行ない、S270にてページメモリにラスタライズする。

【0108】S280にて全ての印刷データの処理が行なったか否かの判定を行ない、ページ全部の印刷データの処理が終わるまで前記S200ーS280の処理を繰り返す。

【0109】S280にて全ての印刷データの処理が終了したと判定されると、次にS290に進み、ページメモリに作成された印刷画像データに対してプリンタ用色処理を行い、プリンタが出力可能な画像に変換する。

【0110】S300にてプリンタが出力可能な画像に変換された印刷画像をプリンタの処理可能な印刷データに加工して転送する。これは通常ラスタープリンタでは1ラスタラインづつデータ圧縮を行ない簡単なプリンタコマンドにバックして転送する。

【0111】(第2の実施形態)実施形態1では、印刷処理におけるカラーマッチング処理をプリンタドライバの色処理の1つとして行っている。本実施形態では、色編集などを行うアプリケーション101がカラーマッチングモジュールを用いて入力画像にカラーマッチング処理を行う場合の処理を説明する。

【0112】アプリケーションにおいて、入力画像に対して予めカラーマッチング処理が行われていることは、ユーザがアプリケーションを用いて画像に対して色補正を完成させていると考えられる。したがって、プリンタにおいて画像補正処理およびカラーマッチング処理を行うことは、ユーザが満足した色補正を崩す可能性があり不適切である。

【0113】そこで、本実施形態では、プリンタドライバが入力したオブジェクト画像を示す描画命令の関数のヘッダに、すでにカラーマッチング処理が行われていることを示す情報が含まれている時は、該オブジェクト画

像に対して第1の実施形態で説明した画像補正処理およ びカラーマッチング処理を行わないようにする。

【0114】第2の実施形態によれば、アプリケーションで行われた色処理に基づきプリンタドライバの色処理を制御することができ、高品質の画像を出力することができる。

【0115】(変形例)上記実施形態ではアプリに2回印刷要求を出しているが、本発明はこれに限らず、1回目の印刷要求で入力した描画命令を記憶し、2回目の印刷要求を必要としないようにしても構わない。

【0116】また、上記実施形態ではプリンタドライバ内で画像補正処理を行う形態を説明したが、本発明をモニタドライバで行うことも当然可能である。さらには、上記画像補正処理を色修正アプリケーションで行うことも可能である。

【0117】また、上記実施形態ではプリンタドライバ としてラスタードライバを用いて説明したが、ポストス クリプトなどのページ記述言語対応のプリンタドライバ にも適用することができる。

【0118】また、上記実施形態では明度のヒストグラムを作成したが、輝度などの他の明るさを示す成分に基づきヒストグラムを作成しても構わない。

【0119】また、上記実施形態のカラーマッチング処理において描画関数のヘッダ部分にプロファイルが付加されていると述べたが、描画関数のヘッダ部分には単にメモリに格納されているプロファイルを読み出すための情報が格納されているだけでも構わない。

【0120】また、プリンタドライバのユーザインターフェイス上から上記画像補正処理を行うか否かマニュアルで指示できるようにしても構わない。

【0121】また、本発明は複数の機器(たとえばホストコンピュータ、インタフェース機器、リーダ、プリンタ等)から構成されるシステムに適用しても一つの機器(たとえば複写機、ファクシミリ装置)からなる装置に適用してもよい。

【0122】また前述した実施形態の機能を実現する様に各種のデバイスを動作させる様に該各種デバイスと接続された装置あるいはシステム内のコンピュータに、前記実施形態機能を実現するためのソフトウエアのプログラムコードを供給し、そのシステムあるいは装置のコンピュータ(CPUあるいはMPU)を格納されたプログラムに従って前記各種デバイスを動作させることによって実施したものも本発明の範疇に含まれる。

【0123】またこの場合、前記ソフトウエアのプログラムコード自体が前述した実施形態の機能を実現することになり、そのプログラムコード自体、及びそのプログラムコードをコンピュータに供給するための手段、例えばかかるプログラムコードを格納した記憶媒体は本発明を構成する。

【0124】かかるプログラムコードを格納する記憶媒

体としては例えばフロッピーディスク、ハードディスク、光ディスク、光磁気ディスク、CD-ROM,、磁気テープ、不揮発性のメモリカード、ROM等を用いることが出来る。

【0125】またコンピュータが供給されたプログラムコードを実行することにより、前述の実施形態の機能が実現されるだけではなく、そのプログラムコードがコンピュータにおいて稼働しているOS(オペレーティングシステム)、あるいは他のアプリケーションソフト等と共同して前述の実施形態の機能が実現される場合にもかかるプログラムコードは本発明の実施形態に含まれることは言うまでもない。

【0126】更に供給されたプログラムコードが、コンピュータの機能拡張ボードやコンピュータに接続された機能拡張ユニットに備わるメモリに格納された後そのプログラムコードの指示に基づいてその機能拡張ボードや機能格納ユニットに備わるCPU等が実際の処理の一部または全部を行い、その処理によって前述した実施形態の機能が実現される場合も本発明に含まれることは言うまでもない。

## [0127]

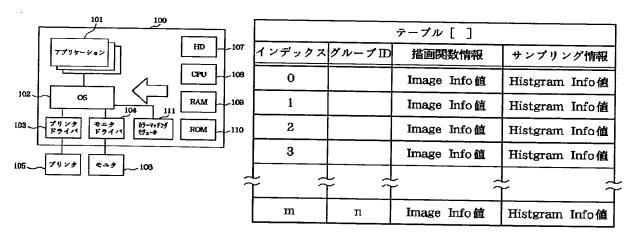
【発明の効果】本発明によれば、カーマッチング処理の 結果を考慮して適切な画像補正処理を行うことができ る。

## 【図面の簡単な説明】

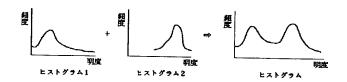
- 【図1】システムの構成の1例を示すブロック図。
- 【図2】1回目の印刷データ処理フローを示すフローチャート。
- 【図3】2回目の印刷データ処理フローを示すフローチャート。
- 【図4】テーブルの構成例を示す図。
- 【図5】Image Info値の構成例を示す図。
- 【図6】Source Color Spaceの構成例を示す図。
- 【図7】Histgram Info値の構成例を示す 図。
- 【図8】入力画像の1例を示す図。
- 【図9】1回目の処理フロー終了時のテーブルの1例を示す図。
- 【図10】 ヒストグラムの合成処理を説明する図。
- 【図11】ハイライト/シャドーの輝度の求め方を説明 する図。
- 【図12】色バランス補正の原理を説明する図。
- 【図13】コントラスト調整を説明する図。
- 【図14】輝度-彩度平面でみた露出オーバー/アンダーの特徴を説明する図。

【図1】

【図4】

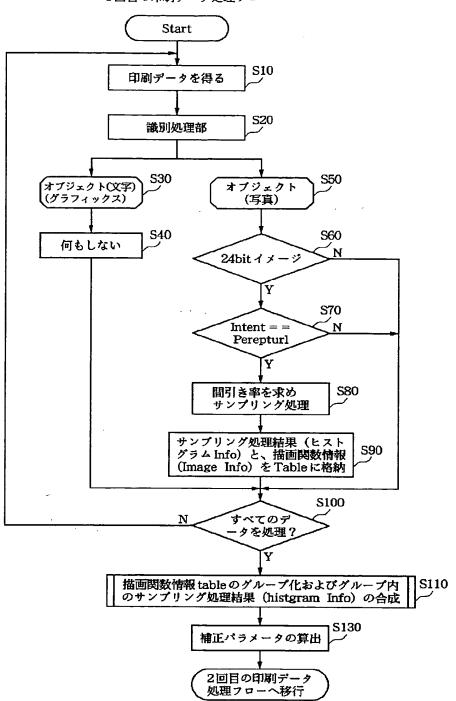


【図10】

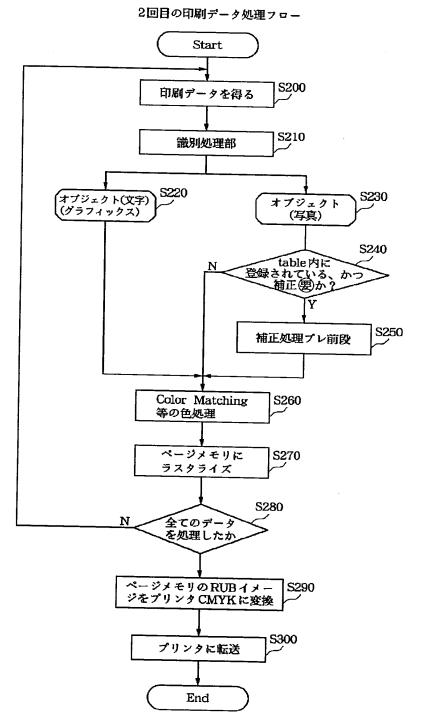


【図2】

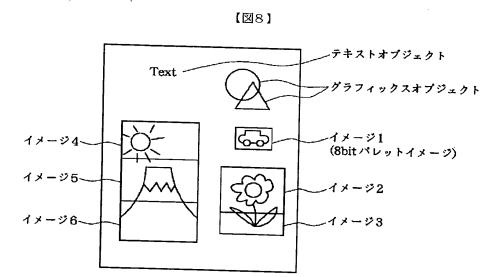
1回目の印刷データ処理フロー



【図3】



【図5】 【図11】 Image Info値 99 描画位置: X, Y, W, H 累積頻度 原画像ビット操作 Souce Color Space % Color Matching Intest 指範  $Y_{HL}$ 入力信号レベル 【図6】 Souce Color Space Gamra 値 【図12】 White Point値 Icc Profile data B - Y B-Y . .. 【図7】 R-Y **(b)** Histgram Info値 明るさのヒストグラムテーブル 補正要/不要 flag 補正処理パラメータ CZ' (c)

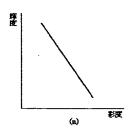


【図9】

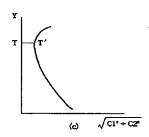
【図13】

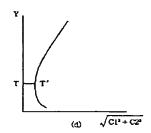
	テ	ーブル []		Y'
インデックス	グループID	Image Info	サンブリング情報	245
0	0	Image Info 0	Hist Info 0	
1	0	Image Info 1	Hist Info 0	
2	1	Image Info 2	Hist Info 1	T
3	1	Image Info 3	Hist Info 1	' / '
4	1	Image Info 4	Hist Info 1	•//
	1回目の処理フ	フロー終了時のテー	ブル []	10

【図14】









## フロントページの続き

Fターム(参考) 5B057 CA01 CA08 CA12 CA16 CB01 CB08 CB12 CB16 CC01 CE11 CE17 CE18

5C077 LL19 MP08 PP15 PP32 PP33 PP36 PP52 PP53 TT02

5C079 HB06 HB09 HB12 LA12 LB02

NA03 PA03

THIS PAGE BLANK (USPTO)